



## Air510U 开发板 G2 使用说明 V1.0.1

硬件版本	修改记录	修改时间	制作
V1.0.0	新建	2023.1.28	JINYI
V1.0.1	修改开发板图片	2023.7.17	

## 一、Demo 板介绍

G2 是基于 Air510U 模块的 demo 板，这是一款高性能、高集成度的多模卫星定位导航模块。体积小、功耗低，可用于车载导航、智能穿戴、无人机等 GNSS 定位的应用中。支持 GPS+北斗。Demo 板配置如下：

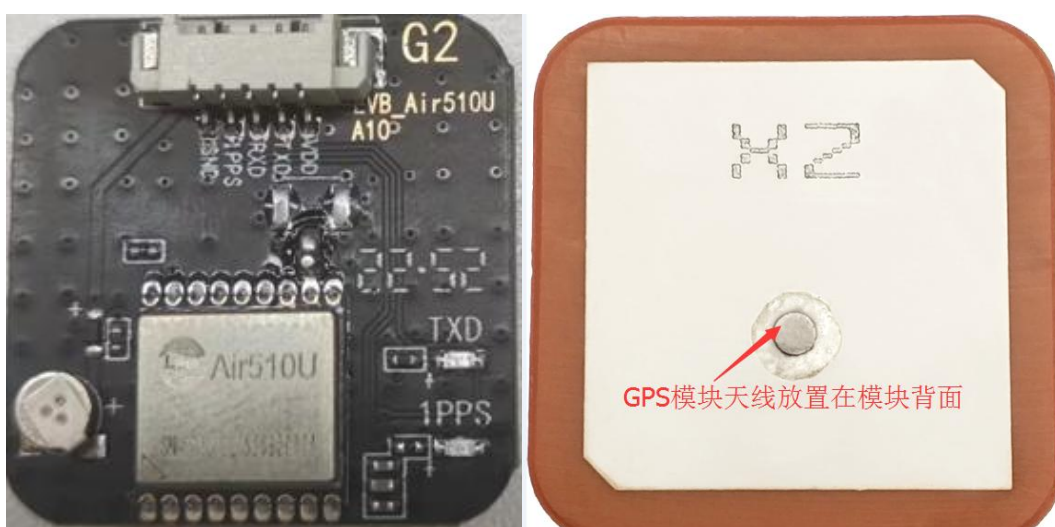
5P 贴片插座，方便用户下载调试；

25\*25 陶瓷天线；

内置 3.3V LDO 降压到 3.3V 供电；

1.8V--5V 自适应电平串口；

脉冲信号指示灯（绿色）、数据传输信号指示灯（蓝色）。



## 二、功能介绍

### 2.1 引脚定义

如下图标示各引脚定义为

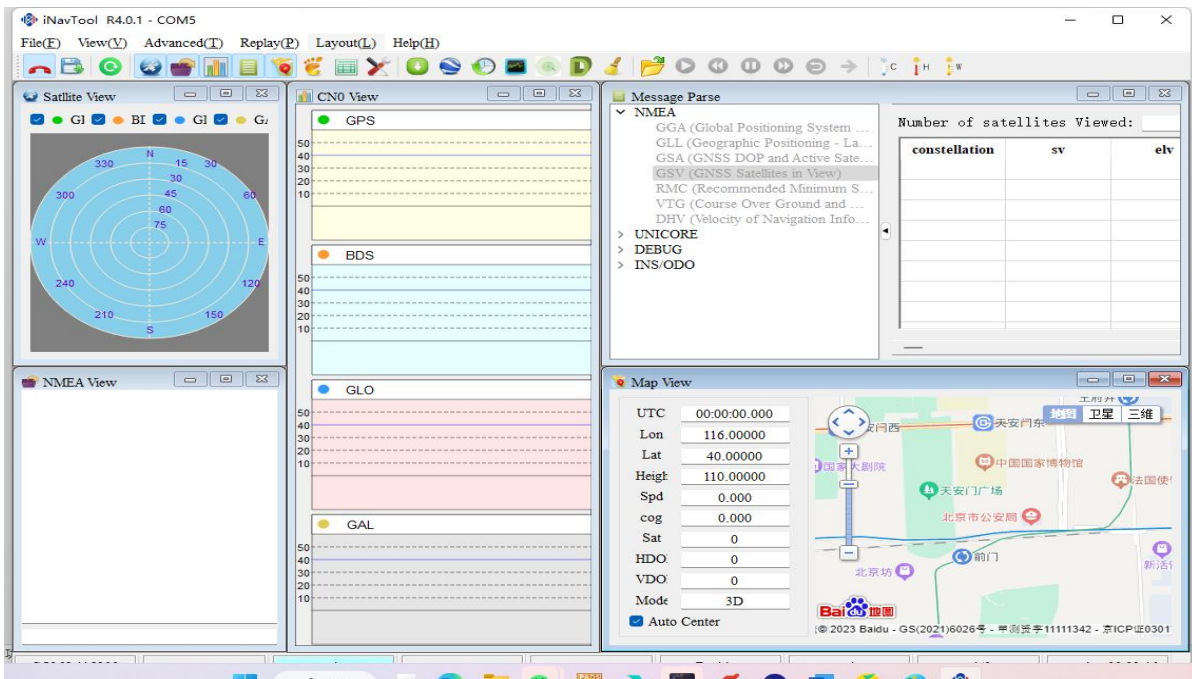
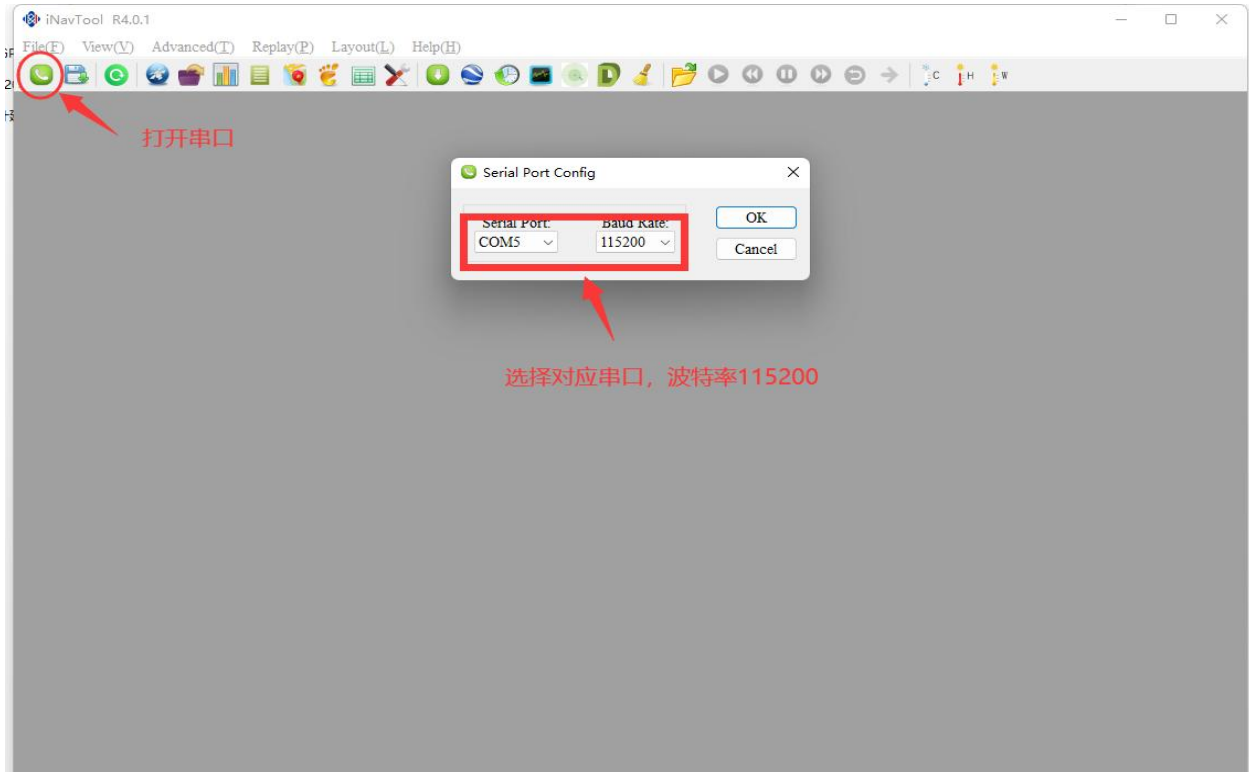


pin 脚	名称	描述
1	VDD	供电电源，电压输入范围 3.3V-5.5V
2	TXD	GPS 串口数据输出，1.8V--5V 自适应
3	RXD	GPS 串口数据输入，1.8V--5V 自适应
4	1PPS	One plus per second (1.8V)
5	GND	接地

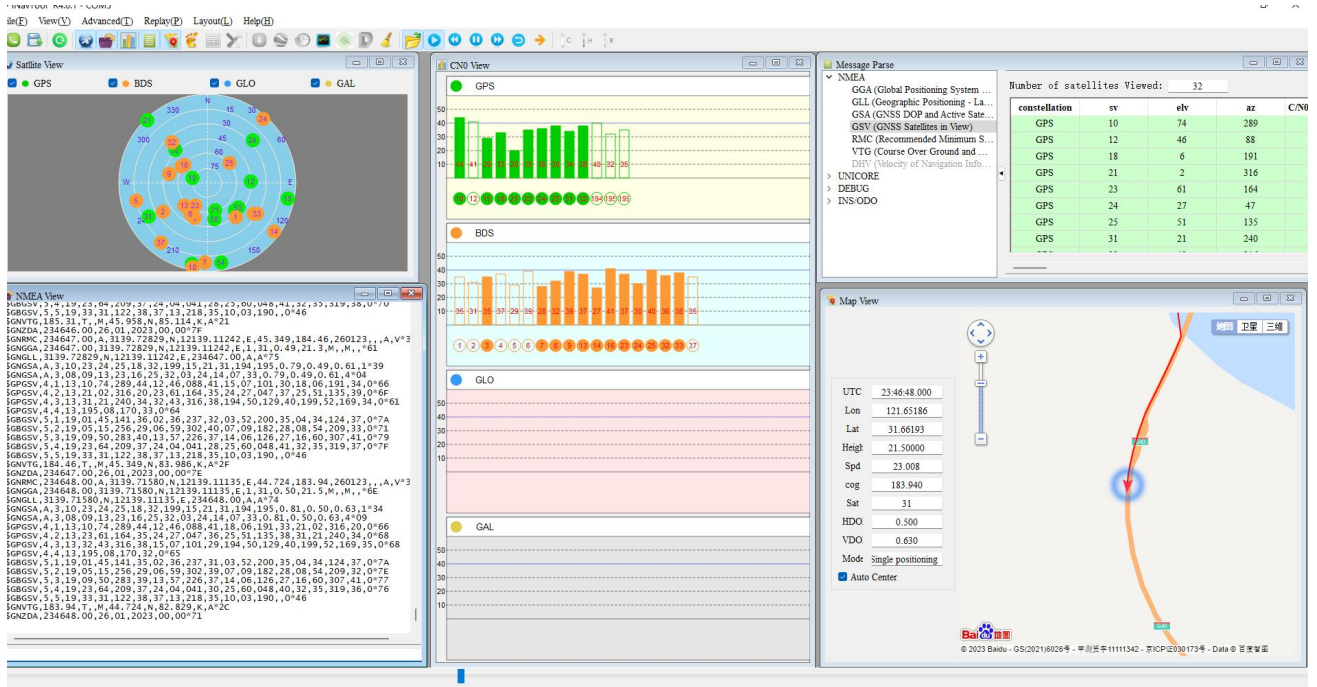
## 2.2 开发板定位测试

将开发板的 VDD 接串口线的电源线，TXD 接串口线的 RXD，RXD 接串口线的 TXD，GND 接串口线的地线。

连上电脑端后打开测试软件 iNavTool，选取对应串口，将波特率调到 115200，如下图所示：



配置好串口后模块上电后，在定位模块正确连接串口和天线并且模块工作正常的情况下，将会看到如下图工作界面：



在iNavTool开始运行之后，会在软件所在位置，产生一个LOG文件夹，用于存放通过串口收到的NMEA 语句。iNavTool接收到正确的NMEA 语句，会自动在工具目录下文件夹下产生log 文件，记录串口收到的所有NMEA语句，文件命名格式：日期.log，可以根据LOG进行分析GPS定位情况。